

VT6



뛰어난 가격 대비 성능과 사용 편의성!
자동화의 토탈코스트를 대폭 절감!

- 컨트롤러 내장으로 공간 절약 및 간편한 설치 가능
- 모터 배터리 교체가 필요없어 유지 보수 시간 절감
- 중공 구조로 심플한 배선 가능
- AC 100 ~ 240 V의 다양한 입력 전압 지원으로 편리함을 향상 (*AC 전원 사양)
- DC 48V 전원 구동 및 배터리 드라이브 가능으로 모바일 플랫폼 (AGV, AMR 등에 적합) (*DC 전원 사양)

형식번호 VT6 - A90 1 S □ - □

가반 중량 □ 6 : 6kg

전원 공급 □ AC □ DC : DC

설치 방법 □ 가대 설치 □ 천장 설치 (AC&표준 사양만 해당) □ 벽 설치 (AC&표준 사양만 해당)

암 길이 □ 90 : 920mm

환경 □ S : 표준 □ C : 클린 (ISO4클래스 / AC사양만 해당) □ P : 프로텍션 (IP67 / AC사양만 해당)

브레이크 □ 1 : 모든 관절 브레이크 부착

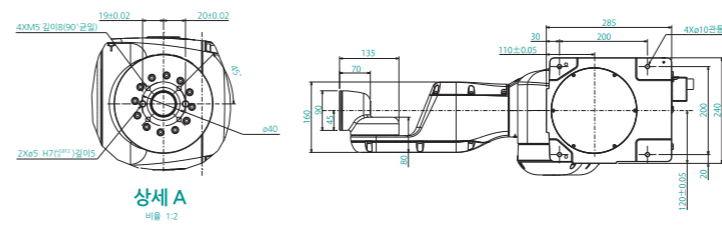
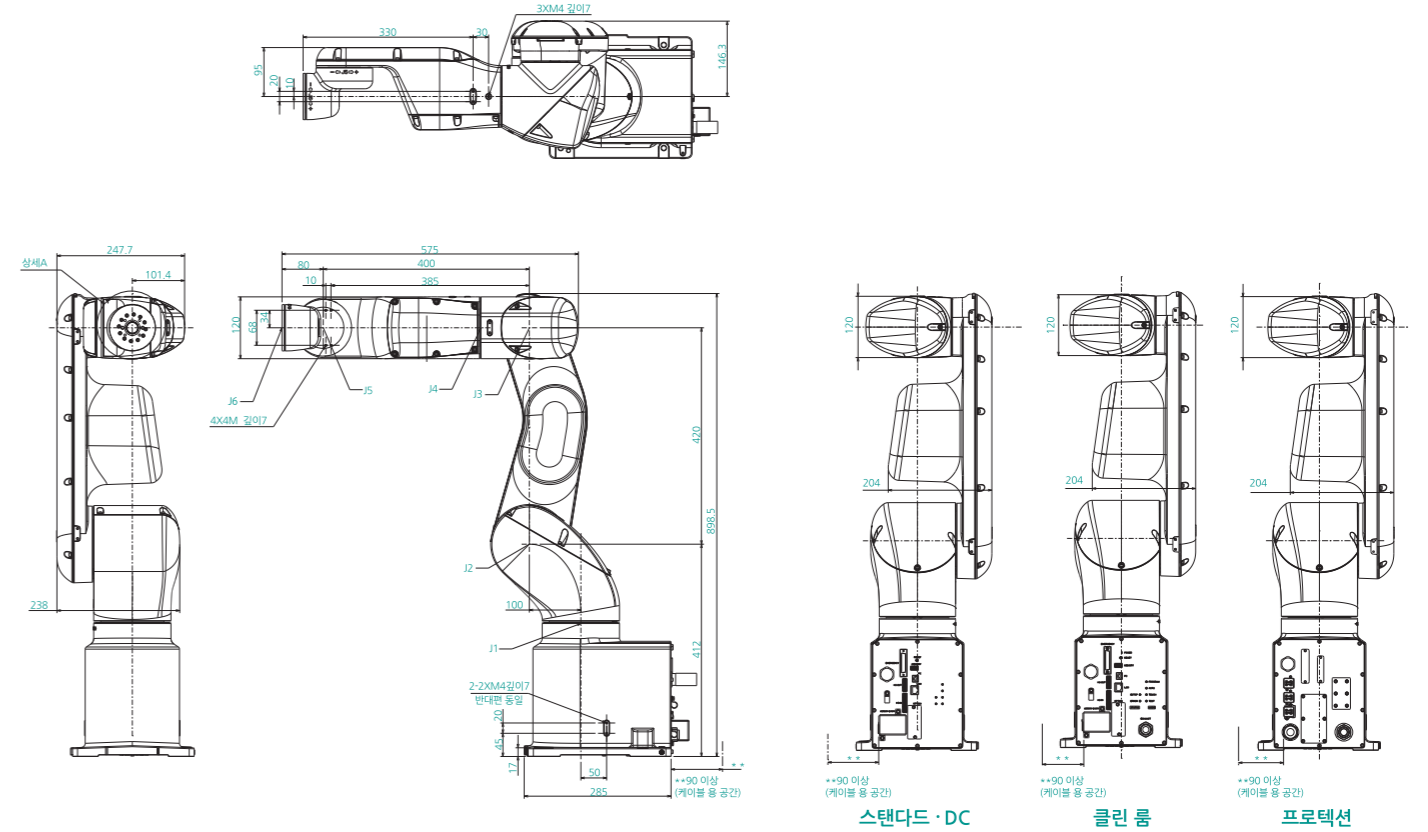
■ 사양표

모델명	VT6 (AC전원 사양)			VT6 (DC전원 사양)
	VT6-A901S*	VT6-A901C	VT6-A901P	VT6-A901S-DC
설치 방법	가대 설치 / 천장 설치*1 / 벽 설치*1			가대 설치
최대 암 길이	P점: J1~J5 중심 920 mm J1~J6 풀렌지면 1000 mm			
최대 동작 속도	제1관절	166.2°/s		
	제2관절	122.5°/s		
	제3관절	141.2°/s		
	제4관절	268.7°/s	188.1°/s	
	제5관절	296.8°/s		
	제6관절	293.2°/s		234.5°/s
본체 중량(케이블 중량 제외)	40 kg			
반복 정밀도	제1~제6관절 ±0.1 mm			
최대 동작 범위	제1관절	±170°(*벽면 설치 시, ±30°)		
	제2관절	-160°~+65°		
	제3관절	-51°~+190°		
	제4관절	±200°		
	제5관절	±125°		
	제6관절	±360°		
가반 중량*2	경직	3 kg		
	최대	6 kg		
하중 관성 모멘트*3	제4관절	0.3kg·m ²		
	제5관절	0.3kg·m ²		
	제6관절	0.1kg·m ²		
	제1관절	300 W		
모터 소비 전력	제2관절	300 W		
	제3관절	200 W		
	제4관절	100 W		
	제5관절	100 W		
	제6관절	100 W		
	제6관절	100 W		
사용자 배선	없음 (외부 배선 키트 옵션 장착 가능)			
사용자 배관	없음 (외부 배선 키트 옵션 장착 가능)			
외부 입출력 신호(표준)*4	Standard I/O : IN18/OUT12 Hand I/O : IN6/OUT4(D-Sub 15pin), 24V			
환경 사양	표준	클린*5	프로텍션 (IP67)	표준
적합 컨트롤러	컨트롤러 내장 일체형			
안전 규격	CE, KC, KCS			
전원	AC100 ~ 240 V 단상			DC 43 ~ 60V*6
전원 공급 장치 용량*7	1.2 kVA			1.2 kW
전력 및 신호 케이블 길이	5m			2m

*1: 천장 설치 및 벽면 설치에 대해서는 프로그램 개발 소프트웨어 EPSON RC+에서 천장 설치, 벽면 설치 사양을 선택하여 사용하십시오.
*2: 부하 중량은 최대 가반 중량을 초과하여 사용하지 마십시오.
*3: 부하의 중심이 각 암 센터와 일치하는 경우의 값입니다. 무게 중심이 중심 위치를 벗어 났을 경우에는 Inertia 명령으로 편심량을 설정하십시오.
*4: Modbus-RTU, Modbus-TCP는 표준 기능으로 호환됩니다.
*5: 클린도: ISO클래스4 (ISO14644-1/동작 영역 중심 부근의 표본 공기 1m³ 이내에 입자 직경 0.1μm이상의 발진 수 = 10,000개 이하 / 기준 클린도 클래스 10 상당)
*6: AGV 등과 배터리 전원을 공유할 경우, AGV 등의 작동에 따라 로봇에 기계된 값보다 높은 전압이 인가될 수 있기 때문에, 과전류 보호 등의 조치를 취해주시기 바랍니다.
*7: 동작 환경과 프로그램에 따라 달라집니다.

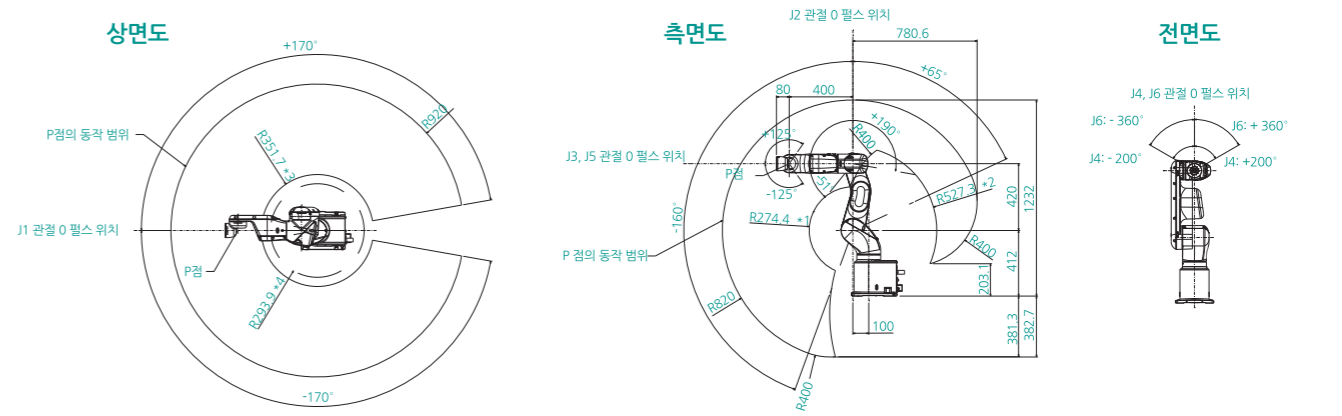
■ 외형도

[단위: mm]



티칭 팬던트 TP2 / TP3	●	Vision Guide 7.0 / PV1	●
컨베이어 트래킹	-	Force Guide 7.0	-
PG 모션 시스템	●	RC+ API 7.0	●
비상 정지 스위치	-	ECP	●
비상 케이블 키트 (단자)	●	GUI Builder 7.0	●
RS-232C 기판	-	OCR	●
확장 I/O 기판	-	VRT	●
필드버스 I/O 슬레이브 기판 CC-LINK, Profibus, Profinet EtherCAT, EtherNet/IP, DeviceNet	●		
필드버스 I/O 마스터 기판	●		
I/O 케이블 키트	-		
드라이브 유니트 (DU)	-		
비전 옵션 (CV2)	●		
포스 센서 옵션 (S250)	-		

■ 동작 범위



*1 J3 관절 -51° 기울어 상단에서 본 P점 (J1 관절 센터 - P점 중심)
*2 J3 관절 +190° 기울어 상단에서 본 P점 (J1 관절 센터 - P점 중심)
*3 J3 관절 -51° 기울어 측면에서 본 P점 (J2 관절 센터 - P점 중심)
*4 J3 관절 +190° 기울어 측면에서 본 P점 (J2 관절 센터 - P점 중심)