

소형 6축 로봇

C12XL

슬림한 암으로 고가반 중량 지원

- 머신텐딩 및 공정간 반송에 적합한 1,400mm의 경량의 슬림한 암
- 최대 가반 중량 12kg로 폭넓은 어플리케이션 지원



형식번호 C12-A1401□□□

- 가반 중량: [12]: 12kg
- 암 길이: [14]: 1400mm
- 브레이크: [1]: 모든 관절 브레이크 부착
- 환경: [S]: 표준, [C]: 클린 & ESD
- 설치 방법: [□]: 가대 설치
- MC 케이블 장착 방향: [□]: 케이블 측면 장착, [B]: 케이블 밑면 장착

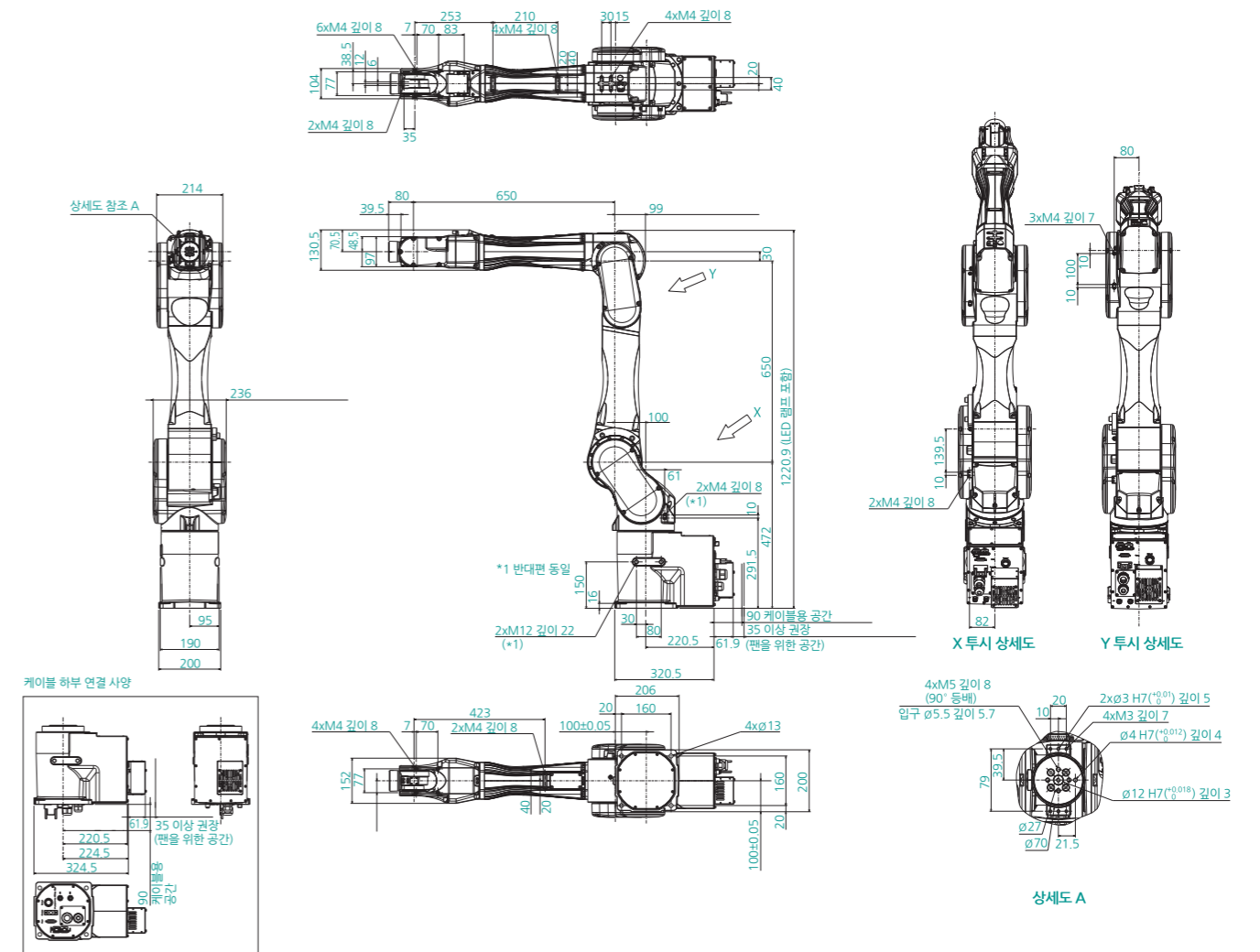
■ 사양표

모델명		C12XL
형번	C12-A1401*	
설치 방법	가대 설치	
최대 암 길이	P점: J1-J5 중심 J1-J6 손목 플랜지면	1400 mm 1480 mm
최대 동작 속도	제1관절	200°/s
	제2관절	167°/s
	제3관절	200°/s
	제4관절	300°/s
	제5관절	360°/s
	제6관절	720°/s
본체 중량(케이블 중량 제외)	63 kg	
반복 정밀도	제1~제6관절	±0.05 mm
최대 동작 범위	제1관절	±240°
	제2관절	-135°/s~+55°
	제3관절	-61°/s~+202°
	제4관절	±200°
	제5관절	±135°
	제6관절	±360°
가반 중량 *1	정격	3 kg
	최대	12 kg
표준 사이클 타임*2	0.50 sec	
허용 관성 모멘트*3	제4관절	0.70 kg·m ²
	제5관절	0.70 kg·m ²
	제6관절	0.20 kg·m ²
	제6관절	0.20 kg·m ²
사용자 배선	15Pin (D-Sub), 8핀 (RJ45) Cat_5e	
사용자 배관	Φ6mm x 2 : 0.59MPa (6kgf/cm ²)	
환경 사양	표준 사양/클린*4 + ESD 사양	
적합 컨트롤러	RC700-A	
안전 규격	CE, KC, KCS	
전원	AC200-240V 단상	
전원 공급 장치 용량*5	2.5 kVA	
전력 및 신호 케이블 길이	3m/5m/10m/15m/20m	

*1: 부하 중량은 최대 가반 중량을 초과하여 사용하지 마십시오.
 *2: 위치 결정 아치 모션(수평 300 mm, 수직 25 mm 왕복)에서 1 kg 반송 시의 최고 속도가 되는 동작 포인트-동작 관련 설정에서의 동작 시간입니다.
 *3: 부하 중심이 각 암 중심 위치와 일치하는 경우의 값입니다. 중심 위치가 각 암 중심 위치를 벗어나면 Inertia 명령으로 관성량을 설정해 주십시오.
 *4: 클린도: ISO클래스 4(ISO14644-1) / 동작 영역 중심 부근의 표면 공기 1m 이내의 입자 직경 0.1μm 이상의 발진 수 = 1,000개 이하 / 기존 클린도 클래스 1 상당)
 *5: 구동 환경과 프로그램에 따라 달라질 수 있습니다.

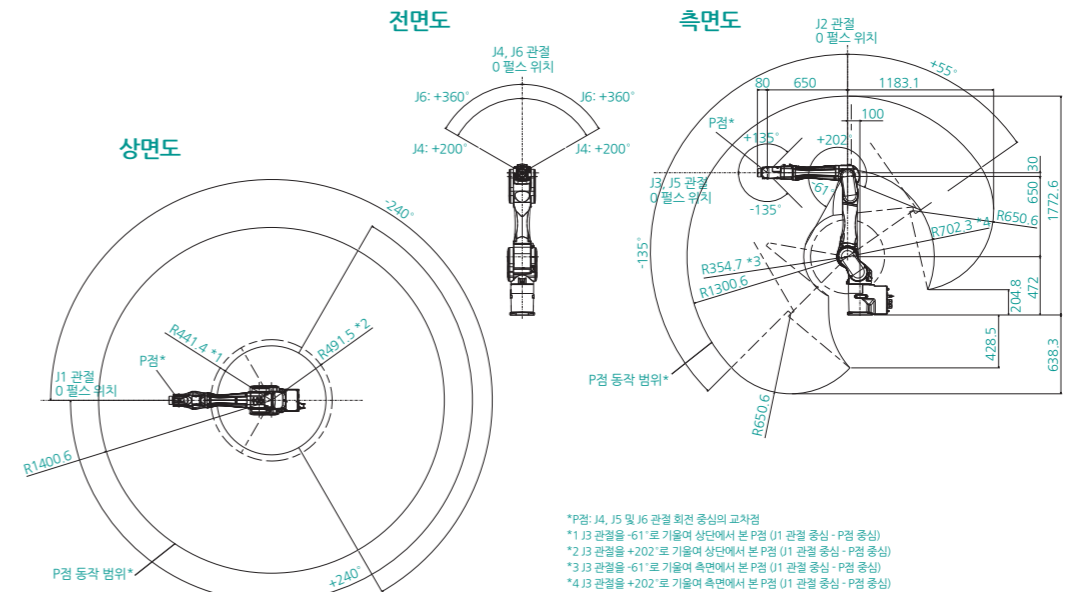
■ 외형도

[단위: mm]



■ 동작 범위

[단위: mm]



*P점: J4, J5 및 J6 관절 회전 중심의 교차점
 *1 J3 관절을 -61°로 기울여 상단에서 본 P점 (J1 관절 중심 - P점 중심)
 *2 J3 관절을 +202°로 기울여 상단에서 본 P점 (J1 관절 중심 - P점 중심)
 *3 J3 관절을 -61°로 기울여 측면에서 본 P점 (J1 관절 중심 - P점 중심)
 *4 J3 관절을 +202°로 기울여 측면에서 본 P점 (J1 관절 중심 - P점 중심)