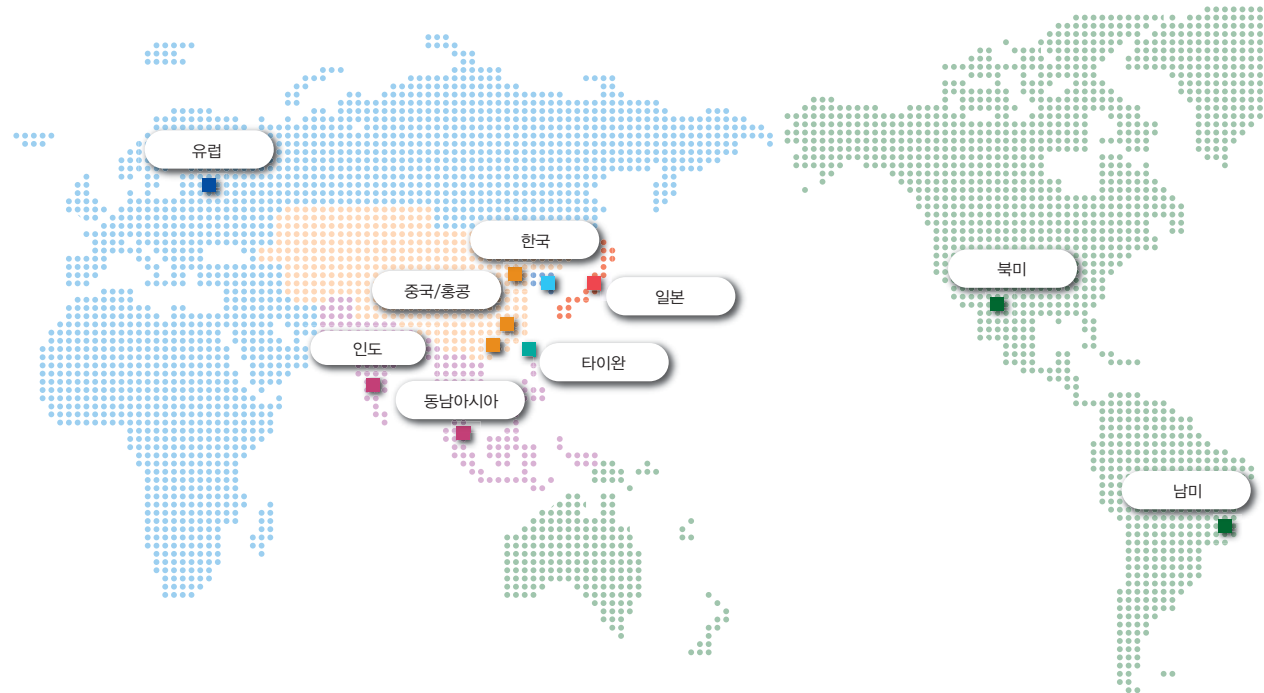




■ 전세계 어디에서나 동일한 품질의 애프터 서비스 제공

아시아에서부터 유럽, 미주 지역까지 엡손은 폭넓은 판매·서비스 네트워크를 구축하고 있습니다. 예를 들어, 로봇이 고장나거나 문제가 발생한 경우는 무상 보증 기간 이내 라면 어느 지역에서나 애프터서비스를 제공하며*, 로봇을 다른 지역으로 이동시켜 설치한 경우에도 원래 판매회사의 무상 보증 기간을 적용**하는 등, 세계적으로 통일된 품질의 애프터서비스를 제공하고 있습니다.

※1: 일반적인 취급 및 사용에 의해 발생한 고장으로 제한됩니다.

※2: 창구는 각 현지에서 운영됩니다.

■ 엡손 글로벌 네트워크

제조·개발 / 세이코 엡손 주식회사	6925, Tazawa, Toyoshina Azumino-shi Nagano-ken, 399-8285 Japan
일본	Epson Sales Japan Corporation 24F, Nishi-shinjuku Mitsui Bldg. 6-24-1, Nishishinjuku, Shinjuku-ku, Tokyo 160-8234 JAPAN
북미	Epson America, Inc. 3840 Kilroy Airport Way, Long Beach, CA, 90806 USA
남미	Epson do Brasil Industria e Comercio, Ltda. Av. Tucunare, 720 Tambore Barueri, Sao Paulo, SP-0646-0020 Brazil
유럽	Epson Deutschland GmbH Ott-Hahn-Str. 4 D-40670 Meerbusch Germany
중국·홍콩	Epson China Co., Ltd 4F Tower 1, China Central Place, 81 Jianguo Road, Chaoyang District, Beijing, 100025, PRC
대만	Epson Taiwan Technology & Trading Ltd. 14F, No.7, Song-Ren Road, Taipei 110, Taiwan R.O.C.
동남아시아	Epson Singapore Pte Ltd. 1 HarbourFrontPlace, #03-02 HarbourFront Tower one, Singapore 098633
한국	Epson Korea Co, Ltd. 10F Posco Tower Yeoksam, Teheranro 134 Gangnam-gu, Seoul, 06235, Korea
인도	Epson India Pvt Ltd. 12th Floor, The Millenia, Tower A, No.1, Murphy Road, Ulsoor, Bangalore-560008

■ 제품문의 RS 비즈니스 팀 / TEL 02-3420-6632/6625



홈페이지와 SNS에서 더 많은 정보를 확인 하실 수 있습니다.

- 본 카탈로그의 기재내용 및 외관은 성능향상을 위해 예고없이 변경될 수 있으므로 양해 바랍니다.
- Microsoft, Windows 로고는 미국 마이크로소프트사의 등록 상표입니다. 기타 회사명, 브랜드명 및 제품명은 각 회사의 상표 또는 등록상표입니다.
- CC-Link: CC-Link협회의 등록상표입니다.
- EtherNet/IP™: DeviceNet™은 ControlNetInternational, Ltd의 상표이며 ODVA의 허가를 받아 사용하고 있습니다.
- EtherCAT®은 독일 Beckhoff Automation GmbH에 의해 허가된 특허취득 기술이며 등록상표입니다.
- LabVIEW는 National Instrument Corporation의 상표입니다.
- Visual Basic, Visual C++, Visual Studio, Windows는 미국 마이크로소프트사의 등록상표 또는 상표입니다.

EPSON
EXCEED YOUR VISION

한국엡손(주)

서울특별시 강남구 테헤란로 134, 10층(역삼동, 포스코 타워 역삼)

연락처 TEL: 02-558-4270

URL <http://www.epson.co.kr/>

- 스카라 로봇
- 6축 로봇
- 로봇 컨트롤러
- 소프트웨어
- 비전 시스템
- 포스 센서 시스템
- 옵션

Epson Robots



Epson Robots	스카라 로봇												6축 로봇							
	G 시리즈					LS 시리즈				T 시리즈		RS 시리즈		C 시리즈			N 시리즈			VT
	업계 최고 수준의 고속·고정밀도, 저잔류 진동					신뢰할 수 있는 기본 성능과 실적				컨트롤러 내장으로 자동화의 토탈코스트 저감		독자적인 구조로 공간 절약과 고생산성을 실현		톱 클래스의 고속·고정밀, 경량·컴팩트 보디			폴딩식 암 구조로 자유로운 동작과 높은 공간 절약을 실현			컨트롤러 내장으로 자동화의 토탈 코스트 저감
페이지	▶ P.7	▶ P.9	▶ P.13	▶ P.17	▶ P.17	▶ P.21	▶ P.23	▶ P.25	▶ P.27	▶ P.29	▶ P.31	▶ P.33	▶ P.35	▶ P.37	▶ P.39	▶ P.43	▶ P.45	▶ P.47	▶ P.49	▶ P.51
모델명	G1	G3	G6	G10	G20	NEW LS3	NEW LS6	NEW LS10	NEW LS20	T3	T6	RS3	RS4	C4	C8	NEW C12XL	N2	N6-A850	N6-A1000	VT6L
가반 중량 (kg)	4축 3축 1 1.5	최대 3	최대 6	최대 10	최대 20	최대 3	최대 6	최대 10	최대 20	최대 3	최대 6	최대 3	최대 4	최대 4	최대 8	최대 12	최대 2.5	최대 6	최대 6	최대 6
암 길이 (mm)	175 225	250 300 350	450 550 650	650 850	850 1000	400	500 600 700	600 700 800	800 1000	400	600	350	550	600 900	700 900 1400	1400	450	850	1000	900
환경 사양	STD Class 3	STD Class 3	STD Class 3 IP54 IP65	STD Class 3 IP54 IP65	STD Class 3 IP54 IP65	STD Class 4	STD Class 4	STD Class 4	STD Class 4	STD ^{*2}	STD ^{*2}	STD Class 3	STD Class 3	STD Class 3 Class 4 ^{*CB, CBL} Class 4 ^{*CBXL} IP67	STD Class 4	STD	STD Class 5	STD Class 5	STD Class 5 IP67	
설치 장소		 	 	 	 							 	 	 	 		 		 	
적합 컨트롤러	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC90-B	RC90-B	RC90-B	RC90-B	컨트롤러 내장	컨트롤러 내장	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	RC700-A	컨트롤러 내장

*1: 자세한 내용은 제품 페이지를 참조하십시오. *2: IP20 *3: 표준 모델 전용

STD

표준

Class 3

클린형 ISO 클래스3

Class 4

클린형 ISO 클래스4

Class 5

클린형 ISO 클래스5

IP54

프로텍션형 IP54

IP65

프로텍션형 IP65

IP67

프로텍션형 IP67

가대 설치

벽면 설치

천장 설치

벽면/천장
멀티레이아웃 설치

로봇 컨트롤러

로봇 컨트롤러

▶ P.53

소프트웨어

소프트웨어

▶ P.57

비전 시스템

비전 시스템

▶ P.62

포스 센서 시스템

포스 센서 시스템

▶ P.65

옵션

소프트웨어 옵션

▶ P.69

로봇 컨트롤러 옵션

▶ P.71

머니플레이터 옵션

▶ P.74

옵션 조건표

▶ P.75

옵션 전개도

▶ P.76

고강성 본체와 소형 부품의 정밀 조립·삽입에 가장 적합한 성능을 콤팩트하게 실현

- G시리즈 최경량 본체 (본체 중량 8kg)
- 선택 가능한 로봇 암 길이 175, 225 mm
- 인라인에서의 나사체결 작업이나 핸드를 오프셋한 인서트 작업, 디스펜싱 작업에 대응 가능한 「3축 사양」도 구비

형식번호 G1 - 17 1 S □

가반 중량
□ 1 : 1kg

암 길이
□ 17 : 175mm
□ 22 : 225mm

제 3관절 동작 범위
□ 1 : 100mm

암 유형
□ □ : 4축 사양
□ Z : 3축 사양

환경
□ S : 표준
□ C : 클린 & ESD(정전기 대책)



■ 사양표

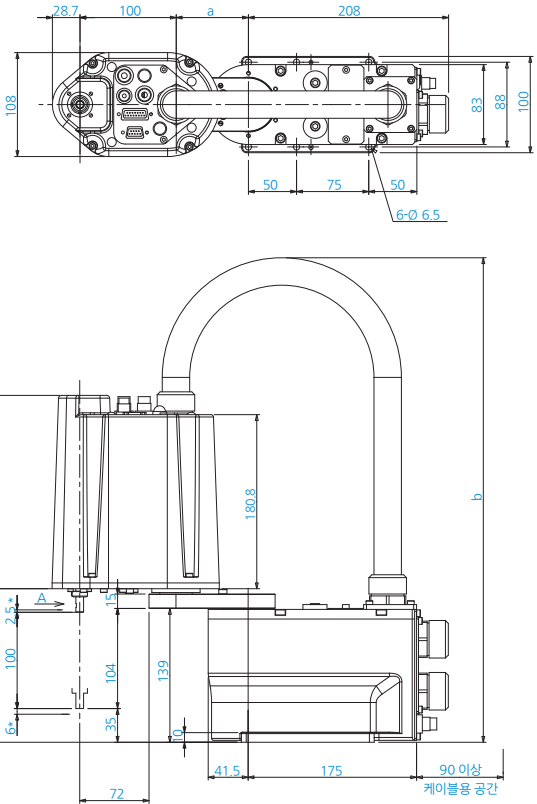
		4축 사양		3축 사양			
		G1-171*	G1-221*	G1-171*Z	G1-221*Z		
설치 방법		가대 설치		가대 설치			
암 길이	제1+제2관절	175 mm	225 mm	175 mm	225 mm		
최대 동작 속도	제1+제2관절	2630 mm/s	3000 mm/s	2630 mm/s	3000 mm/s		
	제3관절	1200 mm/s		1200 mm/s			
	제4관절	3000°/s		-			
본체 중량(케이블 중량 제외)		8 kg		8 kg			
반복 정밀도	제1+제2관절	±0.005 mm	±0.008 mm	±0.005 mm	±0.008 mm		
	제3관절	±0.01 mm		±0.01 mm			
	제4관절	±0.01°		±0.01°			
	제1관절	±125°		±125°			
최대 동작 범위	제2관절 (클린 사양)	±140° (±140°)	±152° (±149°)	±135° (±123°)	±135° (±132°)		
	제3관절 (클린 사양)	100 mm (80 mm)		100 mm (80 mm)			
	제4관절	±360°		-			
가반 중량*1	정격	0.5 kg		0.5 kg			
	최대	1 kg		1.5 kg			
표준 사이클 타임*2		0.29 sec	0.30 sec	0.29 sec	0.30 sec		
제4관절 허용 관성 모멘트*3	정격	0.0003 kg·m²		-			
	최대	0.004 kg·m²		-			
모터 소비 전력	제1관절	50 W(모든 축)					
	제2관절						
	제3관절						
	제4관절						
제3관절 압입력		50 N					
사용자 배선		15Pin D-Sub, 9Pin D-Sub					
사용자 배관		Φ6mm×2, Φ4mm×1:0.59MPa (6kgf/cm²)					
환경 사양		표준 사양/클린*4+ESD 사양					
적합 컨트롤러		RC700-A					
안전 규격		CE, KC, KCs					
전원		AC200-240V 단상					
전원 공급 장치 용량*5		0.5kVA					
전력 및 신호 케이블 길이		3m/5m/10m/15m/20m					

*1: 부하 중량은 최대 가반 중량을 초과하여 사용하지 마십시오.
*2: 위치 결정 아치 모션(수평 300 mm, 수직 25 mm 왕복)에서 0.5 kg 반송 시의 최고 속도가 되는 동작 포인트·동작 관련 설정에서의 동작 시간입니다.
*3: 부하 중심이 제 4관절 중심 위치와 일치하는 경우의 값입니다. 중심위치가 제 4관절 중심 위치를 벗어나면 Inertia 명령으로 편심량을 설정해 주십시오.
*4: 클린도: ISO클래스 3(ISO14644-1 / 동작 영역 중심 부근의 표본 공기 1m³ 이내에 입자 직경 0.1μm 이상의 발진 수 = 1,000개 이하 / 기준 클린도 클래스 1 상당)
*5: 구동 환경과 프로그램에 따라 달라질 수 있습니다.

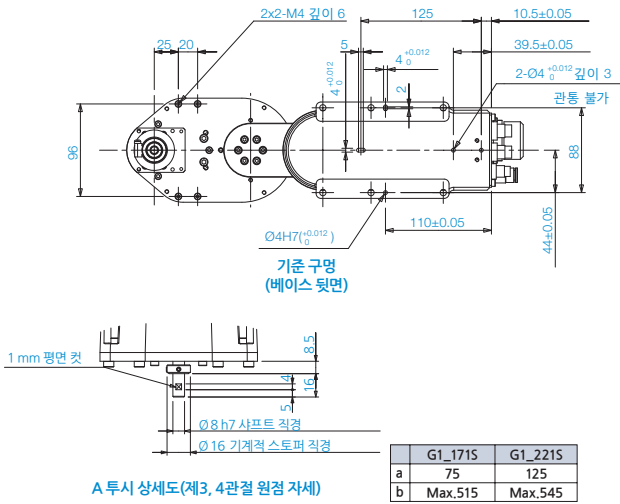
■ 가대 설치 외형도

[단위: mm]

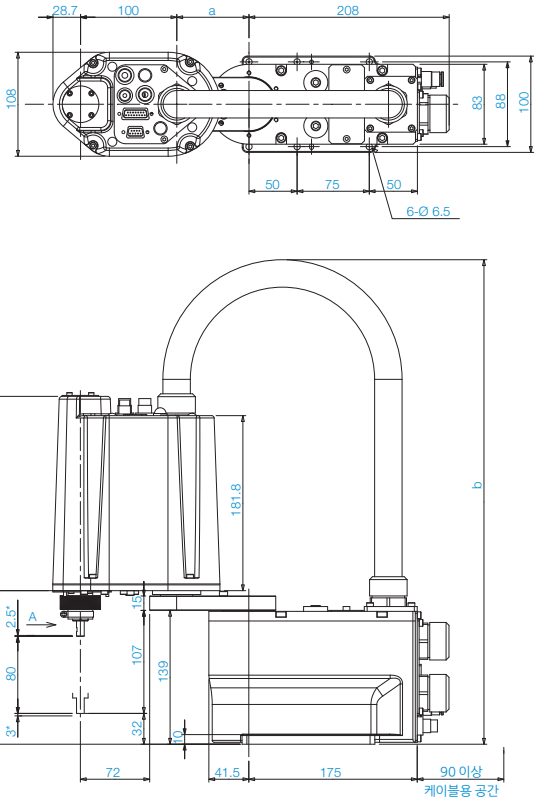
표준형



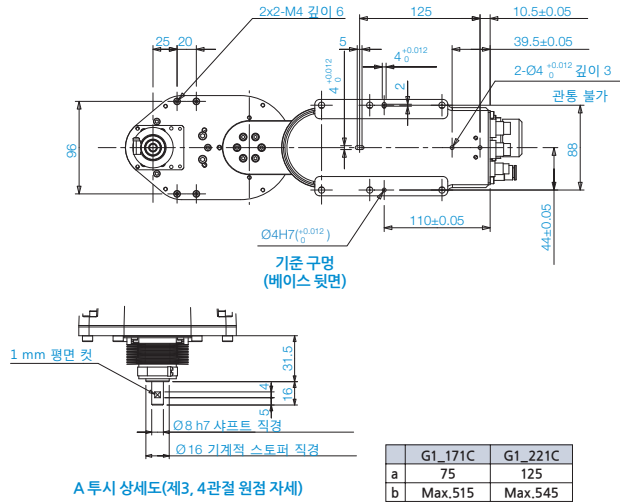
*는 기계적 스톱퍼까지의 위치



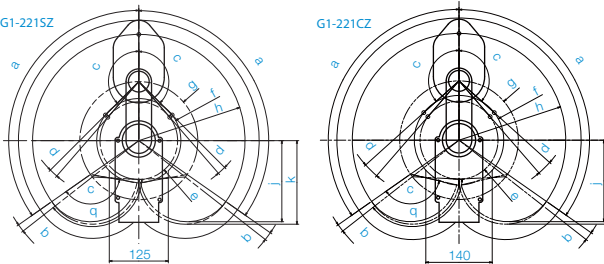
클린형



*는 기계적 스톱퍼까지의 위치



■ 가대 설치 동작 범위



모델명	4축 사양				3축 사양			
	G1-171S	G1-171C	G1-221S	G1-221C	G1-171SZ	G1-171CZ	G1-221SZ	G1-221CZ
g 제1 암 길이(mm)	75		125		75		125	
h-g 제2 암 길이(mm)	100		100		100		100	
f 동작 영역	64.3	59.6	64.8	70.9	86.4	89.2	94.4	
a 제1관절 동작 각도(°)	125		125		125			
c 제2관절 동작 각도(°)	140	152	149	135	123	135	132	
e 기계적 스톱퍼 영역	60.4	62.6	52.8	56.2	69.2	82.5	82.2	
b 제1관절의 기계적 스톱퍼까지의 각도(°)	3		3		3			
d 제2관절의 기계적 스톱퍼까지의 각도(°)	3	4	5		1.3	3	4	7

소형 본체에 한 단계 높은 수준의 기술로 빠른 속도와 저진동의 양립을 실현

- 가반 중량 최대 3kg으로, 소형 중량물에 적합
- 동작 범위를 확장시키는 굴절형 암 채택
- 작은 로봇으로 큰 동작 범위 실현



형식번호

G3 - 25 1 S □ - R

가반 중량

3 : 3kg

암 길이

25 : 250mm

30 : 300mm

35 : 350mm

제 3관절 동작 범위

1 : 150mm

120mm (클린 사양)

환경

S : 표준

C : 클린 & ESD(정전기 대책)

암 유형

□ : 표준

R : 우굴절

L : 좌굴절

설치 유형

□ : 가대 설치

M : 멀티 레이아웃



■ 사양표

		G3-251*	G3-301***		G3-351***		
설치 방법		가대 설치	가대 설치	멀티 레이아웃*1	가대 설치	멀티 레이아웃	
암 길이		제1+제2관절 250 mm	제1+제2관절 300 mm		제1+제2관절 350 mm		
최대 동작 속도		제1+제2관절 3550 mm/s	제1+제2관절 3950 mm/s		제1+제2관절 4350 mm/s		
		제3관절 1100 mm/s	제3관절 3000*/s		제3관절 3000*/s		
		제4관절 14 kg	제4관절 14 kg		제4관절 14 kg		
본체 중량(케이블 중량 제외)							
반복 정밀도		제1+제2관절 ±0.008 mm	제1+제2관절 ±0.01 mm		제1+제2관절 ±0.01 mm		
		제3관절 ±0.005°	제3관절 ±0.01 mm		제3관절 ±0.01 mm		
		제4관절 ±0.005°	제4관절 ±0.005°		제4관절 ±0.005°		
최대 동작 범위	스트레이트	제1관절 ±140°	제1관절 ±140°	제1관절 ±115°	제1관절 ±140°	제1관절 ±120°	
		제2관절 ±141°	제2관절 ±142°	제2관절 ±135°	제2관절 ±142°	제2관절 ±120°	
		(클린 사양) (±137°)	(클린 사양) (±141°)	(클린 사양) (±135°)	(클린 사양) (±142°)	(클린 사양) (±120°)	
		제1관절 오른손 —	제1관절 오른손 -125~150°	제1관절 오른손 —	제1관절 오른손 -110~165°	제1관절 오른손 -105~130°	
	굴절형	제1관절 왼손 —	제1관절 왼손 -150~125°	제1관절 왼손 —	제1관절 왼손 -165~110°	제1관절 왼손 -130~105°	
		제2관절 오른손 —	제2관절 오른손 -135~150°	제2관절 오른손 —	제2관절 오른손 -120~165°	제2관절 오른손 -120~160°	
		(클린 사양) —	(클린 사양) (-135~145°)	(클린 사양) —	(클린 사양) (-120~160°)	(클린 사양) (-120~150°)	
		제2관절 왼손 —	제2관절 왼손 -150~135°	제2관절 왼손 —	제2관절 왼손 -165~120°	제2관절 왼손 -160~120°	
	공통	(클린 사양) —	(클린 사양) (-145~135°)	(클린 사양) —	(클린 사양) (-160~120°)	(클린 사양) (-150~120°)	
		제3관절 (클린 사양) ±360°	제3관절 (클린 사양) ±360°	제3관절 (클린 사양) ±360°	제3관절 (클린 사양) ±360°	제3관절 (클린 사양) ±360°	
가반 중량*2		정격 1 kg	정격 1 kg		정격 1 kg		
		최대 3 kg	최대 3 kg		최대 3 kg		
표준 사이클 타임*3		0.41 sec	0.43 sec		0.41 sec		
제4관절 허용 관성 모멘트*4		정격 0.005 kg·m²	정격 0.005 kg·m²		정격 0.005 kg·m²		
		최대 0.05 kg·m²	최대 0.05 kg·m²		최대 0.05 kg·m²		
모터 소비 전력		제1관절 200 W	제1관절 200 W		제1관절 200 W		
		제2관절 150 W	제2관절 150 W		제2관절 150 W		
		제3관절 150 W	제3관절 150 W		제3관절 150 W		
		제4관절 150 W	제4관절 150 W		제4관절 150 W		
제3관절 압입력		150 N	150 N		150 N		
사용자 배선		15Pin D-Sub	15Pin D-Sub		15Pin D-Sub		
사용자 배관		Φ6mm×2, Φ4mm×1: 0.59MPa (6kgf/cm²)	Φ6mm×2, Φ4mm×1: 0.59MPa (6kgf/cm²)		Φ6mm×2, Φ4mm×1: 0.59MPa (6kgf/cm²)		
환경 사양		표준 사양/클린*5+ESD 사양	표준 사양/클린*5+ESD 사양		표준 사양/클린*5+ESD 사양		
적합 컨트롤러		RC700-A	RC700-A		RC700-A		
안전 규격		CE, KC, KCs	CE, KC, KCs		CE, KC, KCs		
전원		AC200-240V 단상	AC200-240V 단상		AC200-240V 단상		
전원 공급 장치 용량*6		1.1kVA	1.1kVA		1.1kVA		
전력 및 신호 케이블 길이		3m/5m/10m/15m/20m	3m/5m/10m/15m/20m		3m/5m/10m/15m/20m		

*1: '벽걸이' 또는 '천장 걸이' 모두 설치 가능한 기종. *2: 부하 중량은 최대 가반 중량을 초과하여 사용하지 마십시오. *3: 위치 결정까지 모션(수평 300 mm, 수직 25 mm 왕복)에서 2 kg 반송 시의 최고 속도가 되는 동작 포인트. 동작 관련 설정에서의 동작 시간입니다. *4: 부하 중심이 제4관절 중심 위치와 일치하는 경우

고속·고정밀 소형 부품 조립에서
탁월한 성능 발휘

- 가반 중량 최대 6 kg
- 선택 가능한 로봇 암 길이 450, 550, 650 mm
- 주변 장치와의 레이아웃이 편리한 사용자 배관·배선 내장 구조
- 클린 사양, 방진·방수의 IP54/65 사양을 표준 라인업
- 가대 설치/천장 설치/벽 설치를 선택 가능

형식번호

G6 - 45 1 S □

가반 중량

6 : 6kg

암 길이

45 : 450mm

55 : 550mm

65 : 650mm

제3관절 동작 범위

1 : 180mm

3 : 330mm

3 : 300mm

설치 유형

□ : 가대 설치

W : 벽면 설치

R : 천장 설치

환경

S : 표준

C : 클린 & ESD(정전기 대책)

D : 프로텍션 : 자바라 옵션이 아닌 경우 : 오일 미스트에서 사용 가능

P : 프로텍션 : IP65 : 자바라 옵션의 경우 : IP54



■ 사양표

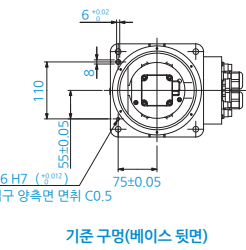
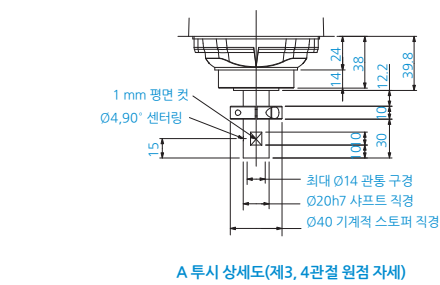
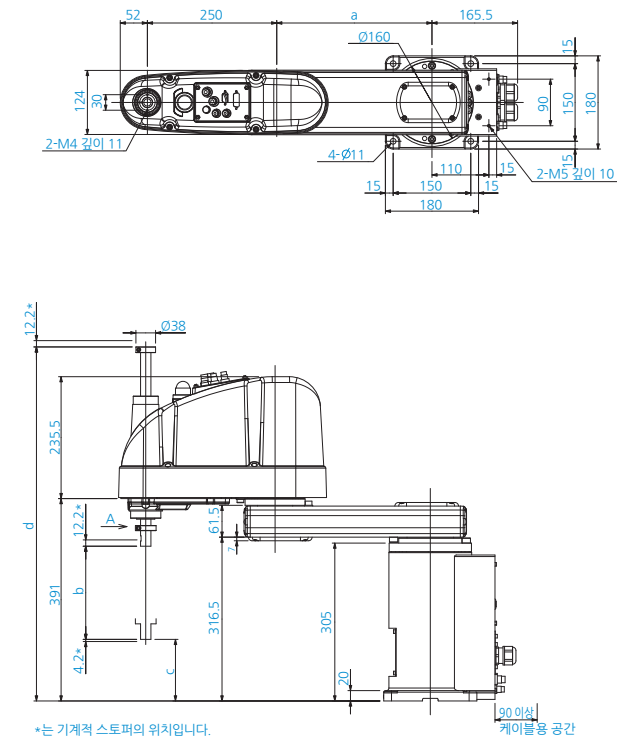
		G6-45*		G6-55**		G6-65***						
설치 방법		가대 설치	천장 설치	벽면 설치	가대 설치	천장 설치	벽면 설치					
암 길이		450 mm		550 mm		650 mm						
최대 동작 속도	제1+제2관절	6440 mm/s		7170 mm/s		7900 mm/s						
	제3관절	G6-**1**=1100 mm/s / G6-**3**=2350 mm/s										
	제4관절	2400 /s										
본체 중량(케이블 중량 제외)		27 kg		27 kg		28 kg						
반복 정밀도			29 kg		29 kg		29.5 kg					
최대 동작 범위	제1+제2관절	±0.015 mm										
	제3관절	±0.01 mm										
	제4관절	±0.005°										
	제1관절	±152°	±120°	±105°	±152°	±135°	±152°					
	제2관절	Z0~270 mm±147.5° Z:270~330 mm±145°	±130°		±147.5°							
	제3관절	G6-**1**=180 mm/G6-**3**=330 mm 환경 사양이 표준 사양인 제품(모델명의 끝에서 2번째 자리가 S인 것) G6-**1**=150 mm/G6-**3**=300 mm 환경 사양이 클린/프로텍션 사양인 제품(모델명의 끝에서 2번째 자리가 C, P, D인 것)										
가반 중량*1	제4관절	±360°										
	정격	3 kg										
표준 사이클 타임*2		0.35 sec		0.36 sec		0.39 sec						
제4관절 하중 관성 모멘트*3	정격	0.01 kg·m²										
	최대	0.12 kg·m²										
모터 소비 전력	제1관절	400 W										
	제2관절	400 W										
	제3관절	200 W										
	제4관절	100 W										
제3관절 압입력		150 N										
사용자 배선		15Pin D-Sub, 9Pin D-Sub										
사용자 배관		Φ6mm×2, Φ4mm×2: 0.59MPa (6kgf /cm²)										
환경 사양		표준 사양/클린*4+ESD 사양/프로텍션*s 사양										
적합 컨트롤러		RC700-A										
안전 규격		CE, KC, KCs										
전원		AC200~240V 단상										
전원 공급 장치 용량*6		1.5kVA										
전력 및 신호 케이블 길이		3m/5m/10m/15m/20m										

*1: 부하 중량은 최대 가반 중량을 초과하여 사용하지 마십시오.
*2: 위치 결정 장치 모션(수평 300 mm, 수직 25 mm 왕복)에서 2 kg 반송 시의 최고 속도가 되는 동작 포인트·동작 관련 설정에서의 동작 시간입니다.
*3: 부하 중심이 제4관절 중심 위치와 일치하는 경우의 값입니다. 중심 위치가 제 4관절 중심 위치를 벗어나면 Inertia 명령으로 편심량을 설정해 주십시오.
*4: 클린도: ISO클래스 3(ISO14644-1 / 동작 영역 중심 부근의 표면 공기 1m³ 이내에 입자 직경 0.1μm 이상의 발진 수 = 1,000개 이하 / 기준 클린도 클래스 1 상당)
*5: G6-***D* 자바라 옵션형 IP54 G6-***P* IP65
*6: 구동 환경과 프로그램에 따라 달라질 수 있습니다.

■ 가대 설치 외형도

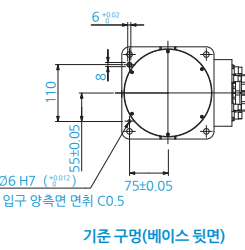
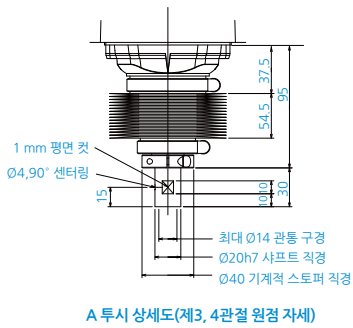
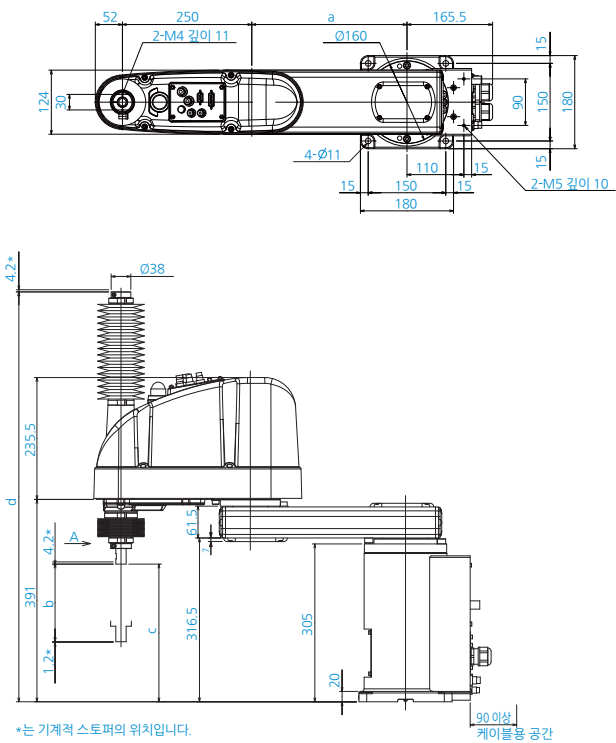
[단위: mm]

표준형



	G6-45*S	G6-55*S	G6-65*S
a	200	300	400
b	180	330	
c	119	-31	
d	684	834	

클린형



	G6-45*C	G6-55*C	G6-65*C
a	200	300	400
b	150	300	

01 RC700DU-A 멀티 머니플레이터 실현을 위한 유니트

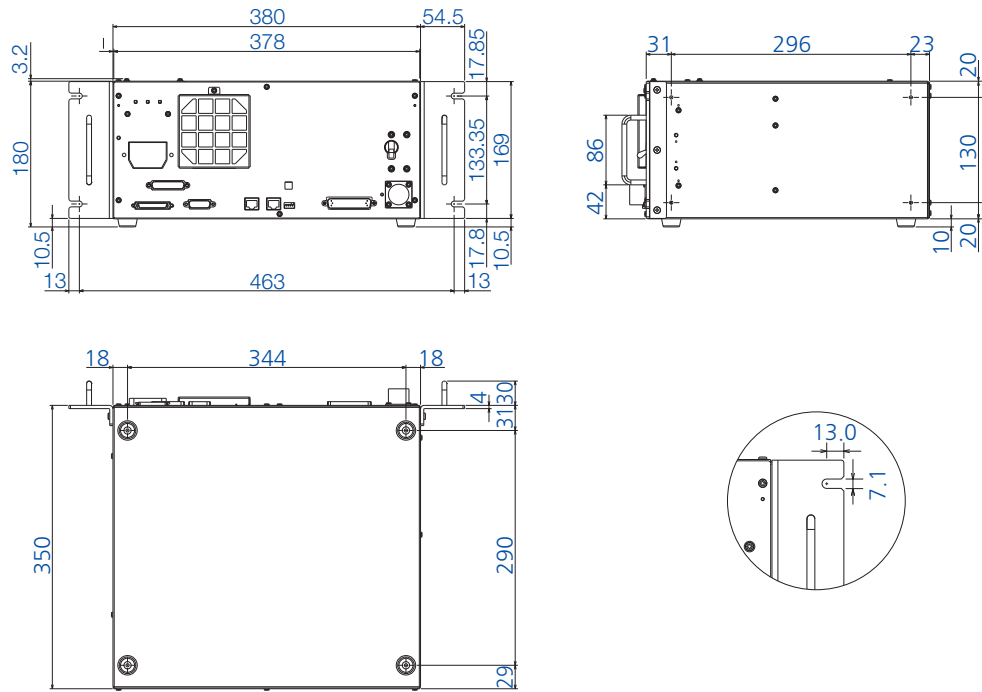
■ RC700-A 컨트롤러와 연결하여
로봇 추가 가능

RC700DU-A 사양표			
제어축	AC 서보 모터를 최대 6축		
외부 입출력 신호 (표준)	표준 I/O	입력: 24점 출력: 16점	드라이브 유니트 1대
드라이브 유니트 연결 인터페이스(표준)	2채널		
안전 기능	비상 정지 스위치/저전력 모드/토크 이상 검출/위치 편차 오버 플로 검출/속도 편차 오버 플로 검출/메모리 이상 검출/릴레이 용착 검출/AC 전원 전압 저하 검출/안전 도어 입력에 의한 일시 정지/동적 브레이크/과부하 검출/속도 이상 검출/CPU 이상 검출/과열 검출/팬 이상 검출/과전압 검출/온도 이상 검출		
전원	AC 200V~AC 240V 단상 50/60Hz		
중량(최대)	9 kg		



■ 외형도

[단위 : mm]



■ 사양표

*1: 컨트롤러 본체에는 중량이 기재되어 있습니다.
운반하거나 이동하여 설치할 경우에는 중량을 확인하고 본체를 들어 올릴 때 허리를 다치지 않도록 주의하십시오. 또한, 낙하로 인해 손, 발이 끼이지 않도록 주의하십시오.
*Modbus-RTU, Modbus-TCP는 표준 기능으로 호환됩니다.

소프트웨어 옵션				
	RC700-A	RC90-B	T 시리즈	VT 시리즈
02 Vision Guide 7.0	●	●	●	●
03 Force Guide 7.0	●	—	—	—
RC+ API 7.0	●	●	●	●
ECP	●	●	●	●
GUI Builder 7.0	●	●	●	●
Security	● (표준 기능)	● (표준 기능)	—	—
OCR	●	●	●	●
VRT	●	●	●	●

컨트롤러 옵션				
	RC700-A	RC90-B	T 시리즈	VT 시리즈
04 티칭 펜던트(TP2)	●	●	●	●
04 티칭 펜던트(TP3)	●	—	●	●
05 컨베이어 트래킹	●	●	—	—
05 PG 모션 시스템	●	●	—	—
06 비상 정지 스위치	●	●	●	●
07 RS-232C 기판	●	●	—	—
08 확장 I/O 기판	●	●	—	—
09 필드 버스 I/O 슬레이브 기판	●	●	●	●
10 필드 버스 I/O 마스터 기판	●	●	●	●
11 아날로그 I/O 기판	●	●	—	—
12 EUROMAP67 기판	●	●	—	—
13 I/O 케이블 키트	●	●	—	—
14 핫 플러그 키트	●	—	●	●
15 벽 설치 옵션	●	—	—	—

머니플레이터 옵션											
	G1	G3	G6/G10/G20	LS3/LS6/LS10/LS20	T3/T6	RS3/RS4	C4	C8	N2	N6	VT
16 외부 배선 유니트	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	●
17 내부 배선 유니트	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—
18 19 톨 어댑터/ISO 플랜지	—	●	●	●	●	●	—	●	●	●	●
20 브레이크 해제 유니트	—	—	—	—	—	—	●	●	●	●	—
21 파워&시그널 케이블	●	●	●	●	(컨트롤러 일체형)	●	●	●	●	●	(컨트롤러 일체형)
케이블 길이	3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	3,5,10		3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	3,5,10,15,20	
케이블 사양(표준/내굴곡)	표준	표준	표준	표준		표준	표준	표준/내굴곡	표준	표준/내굴곡	
22 파워 케이블 커넥터(스트레이트/L자)	스트레이트/L자	스트레이트/L자	스트레이트/L자	표준		스트레이트/L자	스트레이트/L자	스트레이트/L자	스트레이트/L자	스트레이트/L자	
23 카메라 부착 브라켓	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
01 RC700DU-A(드라이브 유니트)	●	●	●	—	—	●	●	●	—	●	—

T시리즈의 경우

